

Galileo und RFID als Basis für eine effektive Fähr- und RoRo - Hafenlogistik



Entwicklung eines Demonstrators zur satellitengestützten Prozesssteuerung und Zustandskontrolle von Ladungseinheiten, Stellplätzen und Umfuhrsystemen zur optimalen Terminalbetriebsführung



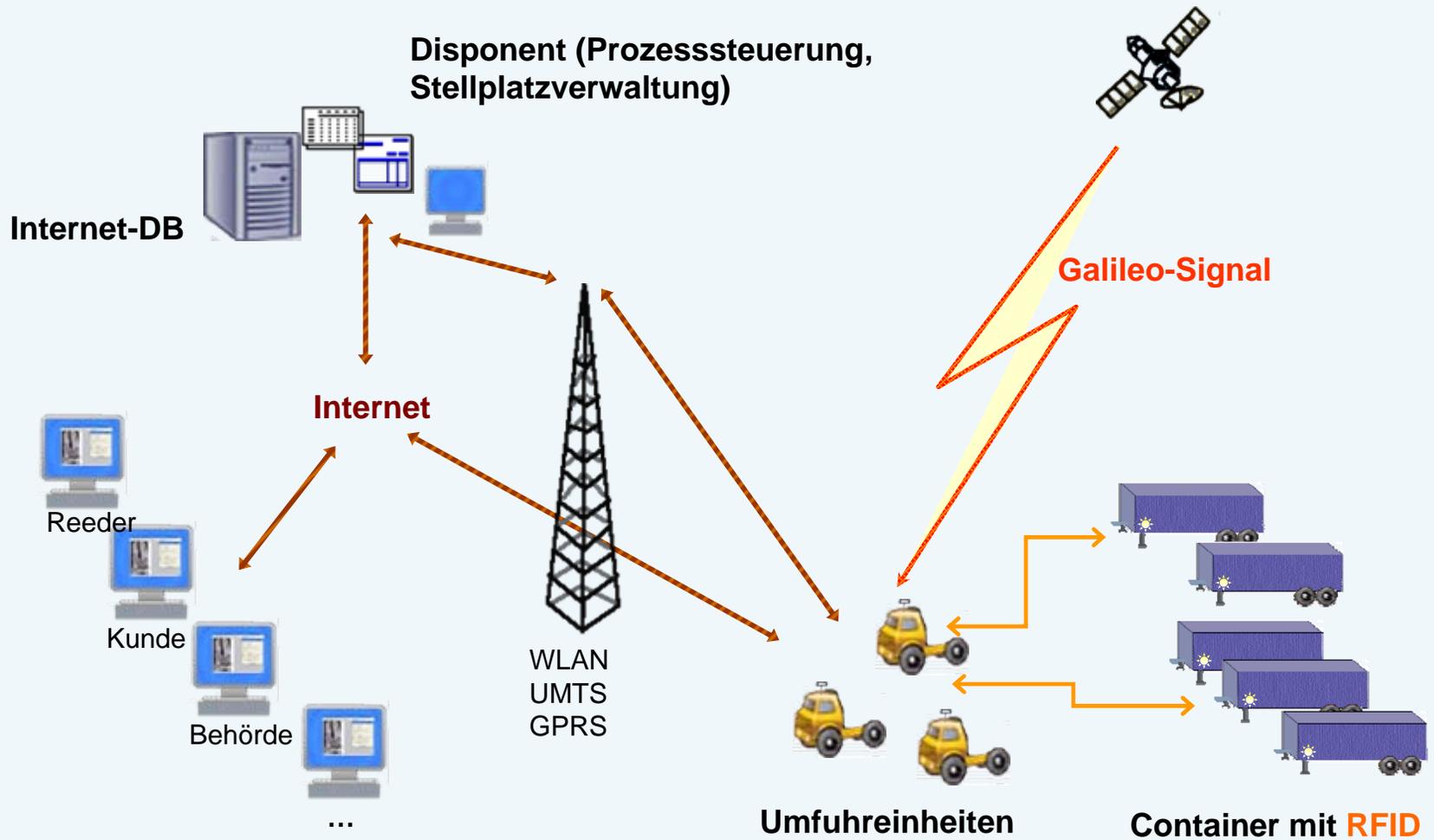
(realisiert mit Unterstützung unserer Partner *Baltic Marine Consult* und *ATI Küste* und Fördermitteln des Wirtschaftsministeriums MV)

Foto: Nordlicht



GAL (Galileo Augmented Logistics) (Galileo unterstützte Logistik)

Dr. S. Mohr, Dr. L. Schrenk, B. Boldt
(CiS GmbH)

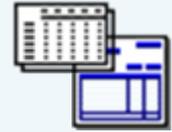


Das RoRo-Hafenmanagementsystem (Roll on/Roll off)

Dr. S. Mohr, Dr. L. Schrenk, B. Boldt
(CiS GmbH)

Das System verwaltet in einer Internet-Datenbank:

- Ladungseinheiten
- Stellplätze
- Umfuhreinheiten (*Tugmaster*) und Fahrer
- Liegeplätze
- Schiffe / Schiffsdecks



Der Disponent erstellt Aufträge für die Umfuhreinheiten.



Die Umfuhreinheiten beladen nach den Vorgaben des Disponenten die Schiffe bzw. setzen Ladungseinheiten um

- *Tugmaster* werden mit Ortungssystem (Galileo) geführt.
- Ladungs-Identifikation erfolgt per RFID.
- Ladungs-Lokalisierung erfolgt über ein Ortungssystem (Galileo).





Disponentensoftware (Hafen-GIS)

Dr. S. Mohr, Dr. L. Schrenk, B. Boldt
(CiS GmbH)

HafentIS - CiS GmbH - G:\ADAM\wo32\HafenGIS\wrk\KARTEN\HAFEN_ALLES.wpc [Fenster-Ansicht]

Datei Hafen Ansicht Einstellungen Information Redlining Intern ?

Information belegter Einzel-Stellplatz

Lokations-ID:	KV01-R1-69
Name:	KV01-R1-69
Typ:	Stellplatz
Eigenschaften:	Stromstellplatz, Gefahrgutstellplatz
Ladungseinheit	
ID:	7
Name:	TRLU 545678 0
RFID:	789012345
Destination:	Trelleborg (Scandlines, 28.02.07 13:57)
Status:	Auftrag, Priorität 1 erstellt
Eigenschaften:	Gefahrgut (1), Strom erforderlich
Gewichtsklasse:	3

OK

12:19

Umfangreiche GIS-Funktionalität:

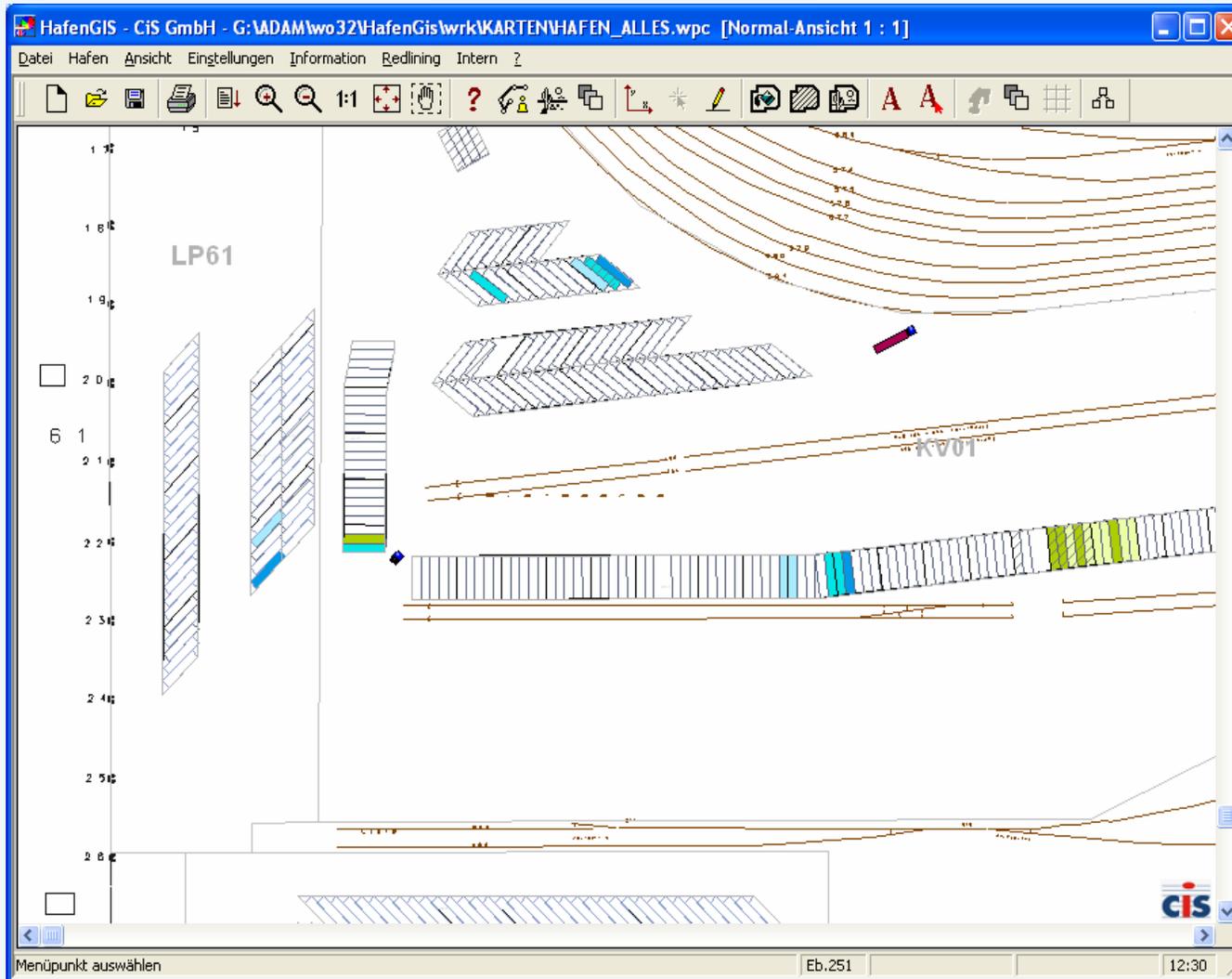
- Verschneiden von verschiedenen Karten
- Anzeigen von Informationen aus unterschiedlichen Ebenen
- **Datenbankabfragen zu den Grafikobjekten**



Disponentensoftware (Hafen-GIS) Stellplatzbelegung und Tugmaster verfolgen



Dr. S. Mohr, Dr. L. Schrenk, B. Boldt
(CiS GmbH)



Umfangreiche GIS-Funktionalität:

- Anzeige der aktuellen Stellplatzbelegung (Strom: schraffiert, Gefahrgut: gelb, Gewichtsklassen: blau)
- aktuelle Tugmasterposition anzeigen (Leerfahrt oder Fahrt einer Ladungseinheit)
- Aktualisierungsintervall vom Nutzer vorgegeben



Auftragserstellung (Hafen-GIS)

Aufträge zuordnen und senden



Dr. S. Mohr, Dr. L. Schrenk, B. Boldt
 (CiS GmbH)

Schiffsdeck:
 „Mecklenburg-
 Vorpommern“

HafenGIS - CiS GmbH - G:\ADAM\wo32\HafenGIS\wrk\KARTEN\HAFEN_ALLES.wpc [Fenster-Ansicht] *

Datei Hafen Ansicht Einstellungen Information Redlining Intern ?

Menüpunkt auswählen

12:24

Aufträge den Tugmaster zuordnen

Ladung	Typ	GK	Standort	Ziel	Tug	P
<input type="checkbox"/> TPHU 8929...	2	1	KV01-R1-75	Trelleborg (Scandlines, 13.03...	1	2
<input type="checkbox"/> TRLU 5456...	1	3	KV01-R1-69	Trelleborg (Scandlines, 08.03...	1	2
<input type="checkbox"/> TPHU 1111...	1	0	KV01-R1-71	Trelleborg (Scandlines, 13.03...	1	2
<input type="checkbox"/> HLXU 4612...	1	1	KV01-R7-22	Trelleborg (TT-Line, 22.01.200...	1	2
<input type="checkbox"/> HLXU 4609...	0	3	KV01-R1-103	Trelleborg (Scandlines, 08.03...	0	0
<input type="checkbox"/> TRLU 1234...	0	3	KV01-R1-104	Trelleborg (Scandlines, 08.03...	0	0
<input type="checkbox"/> SUDU 3070...	0	1	MV01-R1-2	Trelleborg (Scandlines, 18.01...	0	0
<input type="checkbox"/> HLXU 1239...	0	3	4512290.47, 5...	Trelleborg (Scandlines, 15.01...	0	0
<input type="checkbox"/> HLXU 4601...	0	3	KV01-R1-101	Trelleborg (Scandlines, 15.01...	0	0
<input type="checkbox"/> HLXU 4609...	0	3	KV01-R1-47	Trelleborg (Scandlines, 13.03...	0	0
<input type="checkbox"/> TPHU 8299...	0	3	KV01-R4-13	Trelleborg (Scandlines, 13.03...	0	0
<input type="checkbox"/> SUDU 3066...	0	3	LP61-R2-1	Trelleborg (Scandlines, 13.03...	0	0
<input type="checkbox"/> TRLU 5438...	0	2	KV01-R1-45	Trelleborg (Scandlines, 13.03...	0	0

Anzahl: 22 Aufträge: 4 Aktualisieren

Tugmaster: 1: Tugmaster 1, Peter, Status: 1 Priorität: Mitte

Ziele: + KV01, + LP00, + LP60, + LP61, + MV01

AUFTRÄGE für markierte Ladungen:
 Zuordnen Löschen **Senden**

OK Abbrechen



Mobilterminal Umfuhreinheit (Tugmaster)

Dr. S. Mohr, Dr. L. Schrenk, B. Boldt
(CiS GmbH)

Windowsfähiger Steuerrechner mit

- GNSS/ GALILEO- Receiver
- Tageslichtbildschirm
- UMTS/GPRS
- RFID Leseeinrichtung

Software Auftragsabarbeitung

- Ständige Positionsmeldung zur Internet-DB
- Auftragsempfang und Quittierung
- Führung zur Ladungseinheit
- eindeutige Identifikation per RFID
- Aktualisierung des Stellplatzstatus
- Führung zur Sollposition
- Meldung der Auftragsausführung

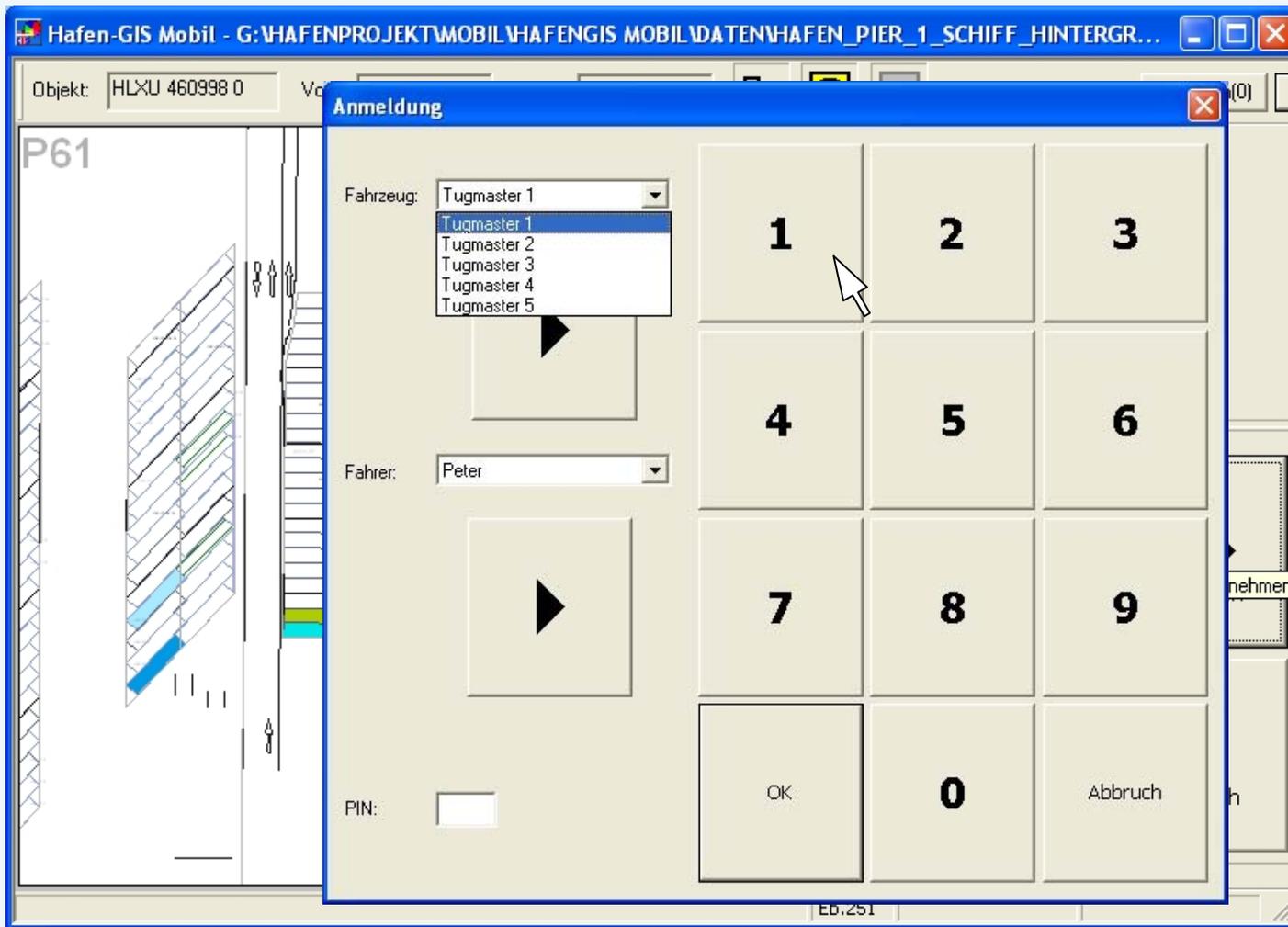




Mobiles GIS der Umfuhreinheiten

Anmeldung des *Tugmaster*-Fahrers

Dr. S. Mohr, Dr. L. Schrenk, B. Boldt
(CiS GmbH)



Der Fahrer meldet sich an der Umfuhreinheit mit seinem Namen und seinem Zugangs-Code an.





Mobiles GIS der Umfuhreinheiten

Auftrag aus der Auftragsliste wählen

Dr. S. Mohr, Dr. L. Schrenk, B. Boldt
(CiS GmbH)

Objekt	Herkunft	Ziel
TRLU 545678 0	KV01-R5-4	MV01-R2-5
TRLU 567862 0	KV01-R1-107	MV01-R2
TRLU 543910 0	KV01-R1-40	MV01-R2
HLXU 460998 0	KV01-R1-20	KV01-R3-3

Der Fahrer wählt einen Auftrag aus der nach Priorität sortierten Auftragsliste.



Mobiles GIS der Umfuhreinheiten

Ladungseinheit zum Ziel fahren



Dr. S. Mohr, Dr. L. Schrenk, B. Boldt
(CiS GmbH)

Mit Aufnahme der Ladungseinheit wird der Stellplatz in der Datenbank freigegeben und das Ziel angezeigt.



Mobiles GIS der Umfuhreinheiten

Symbole in der Menüleiste



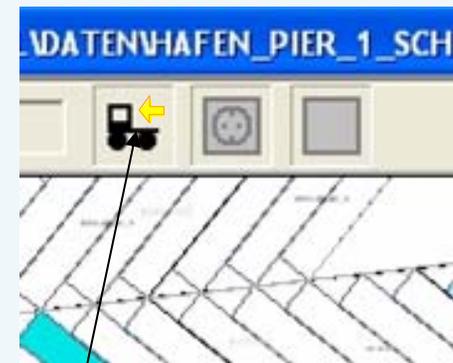
Dr. S. Mohr, Dr. L. Schrenk, B. Boldt
(CiS GmbH)



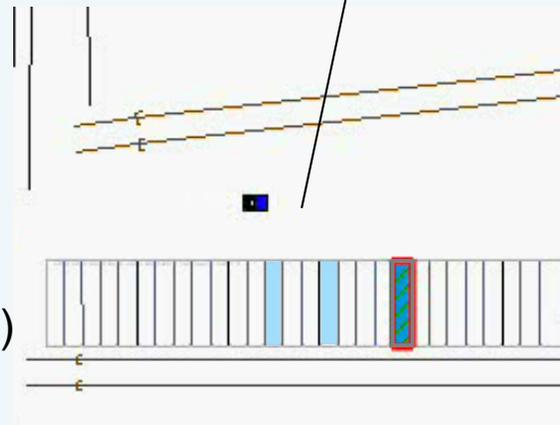
Gefahrgut
(Gefahrgut-Stellplatz erforderlich)



Strom
(Stellplatz mit Stromanschluss erforderlich)



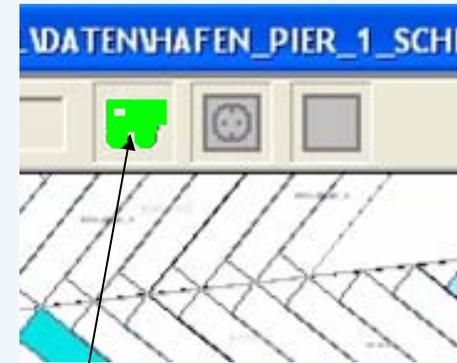
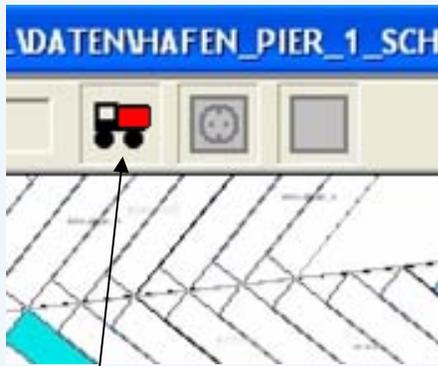
Annäherung an
RFID der La-
dungseinheit
zum Auftrag



Mobiles GIS der Umfuhreinheiten RFID Erkennung

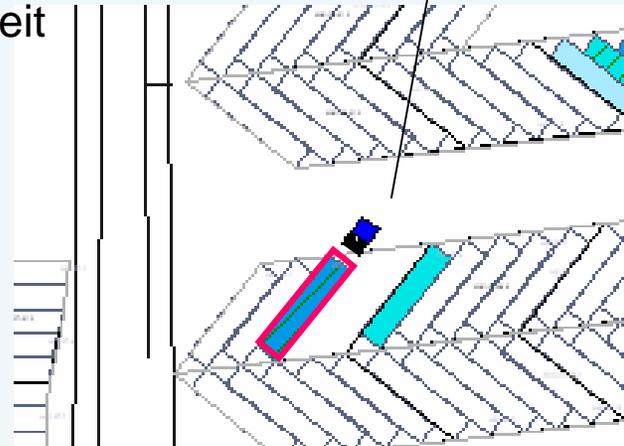
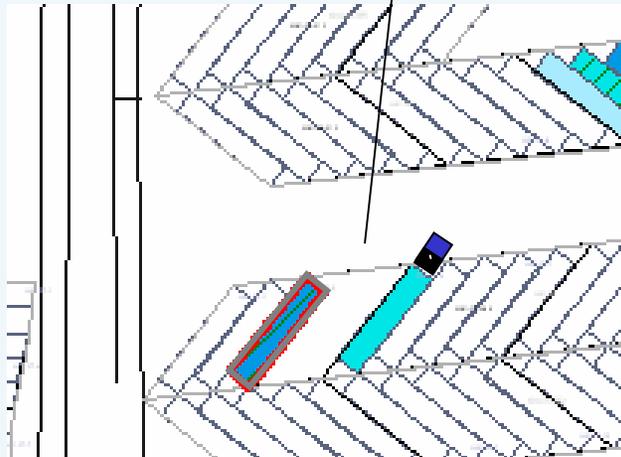


Dr. S. Mohr, Dr. L. Schrenk, B. Boldt
(CiS GmbH)



Versuch an die
„falsche“
Ladungseinheit
anzudocken

„Richtige“ RFID
zur Ladungs-
einheit zum
Auftrag als ein-
zige RFID im
Umkreis erkannt.



Dr. S. Mohr, Dr. L. Schrenk, B. Boldt
(CiS GmbH)



- Volle Ausnutzung der Kapazitäten
- Durchgängige Prozessüberwachung
- Direkte, zeitnahe Eingriffsmöglichkeit im Sinne optimierter Abläufe (Reaktion auf überlastete, bzw. nicht ausgelastete Kapazitäten, Verspätungen, ...)
- Vermeiden von gegenseitiger Behinderung der einzelnen Umfuhrfahrzeuge und dadurch Verminderung von Schadens- und Unfallrisiken
- Vermeiden der aufwendigen Suche nach falsch positionierten, unbegleiteten Transporteinheiten und Fehlverladungen



- Schnelle Standortermittlung von Transporteinheiten und vollautomatische Identifizierung (RFID)
- Sicherheit bei der Stellplatznutzung
- Optimierung der Schiffsbeladung
- Energieeinsparung auf Grund optimierter Staupläne
- Kürzere Umschlagzeiten



Anregungen nehmen wir gern entgegen!

Vielen Dank für Ihre Aufmerksamkeit!



Foto: Rostock Port

CiS GmbH
Hansestraße 21, 18182 Bentwisch
Tel: 0381 / 630 27 00
Fax: 0381 / 630 27 30
E-mail: info@cis-rostock.de
www.cis-rostock.de

